

Lineární algebra : Soustavy lineárních rovnic

(2. přednáška)

Daniel Dombek, Luděk Kleprlík,
Karel Klouda

daniel.dombek@fit.cvut.cz, ludek.kleprlik@fit.cvut.cz,
karel.klouda@fit.cvut.cz

Katedra aplikované matematiky
Fakulta informačních technologií

České vysoké učení technické v Praze

LS 2021/2022

vytvořeno: 15. února 2022, 13:47

Hlavní body

1 Lineární rovnice

2 Matice

3 Gaussova eliminační metoda (GEM)

4 Tělesa

Úvod

„Classification of mathematical problems as linear and nonlinear is like classification of the universe as bananas and non-bananas.“ (autor neznámý)

- polynomiální rovnice, kořeny
- lineární rovnice
- diskrétní matematika, fyzika,...

$$ax = b$$

Věta

Nechť $a, b \in \mathbb{R}$ a $a \neq 0$. Potom $x = a^{-1}b$ je jediné reálné číslo splňující rovnici $ax = b$.

Geometrická interpretace

- přímka v rovině \mathbb{R}^2 , dvě neznámé $x, y \in \mathbb{R}$:

$$ax + by = c, \quad a, b, c \in \mathbb{R}$$

- rovina v prostoru \mathbb{R}^3 , tři neznámé $x, y, z \in \mathbb{R}$:

$$ax + by + cz = d, \quad a, b, c, d \in \mathbb{R}$$

- výjimky, příklad

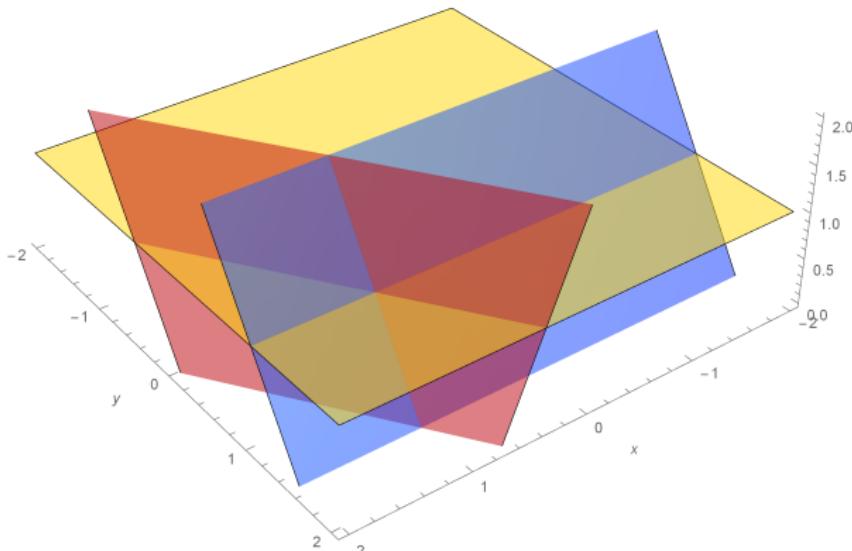
Soustavy lineárních rovnic 1

- soustava rovnic \leftrightarrow průnik přímek/rovin
- teorie. . .
- počet řešení?
- Frobeniova věta
- příklady:

$$\begin{aligned} 2x + y - z &= 3, \\ 2x + y - z &= 4. \end{aligned} \tag{1}$$

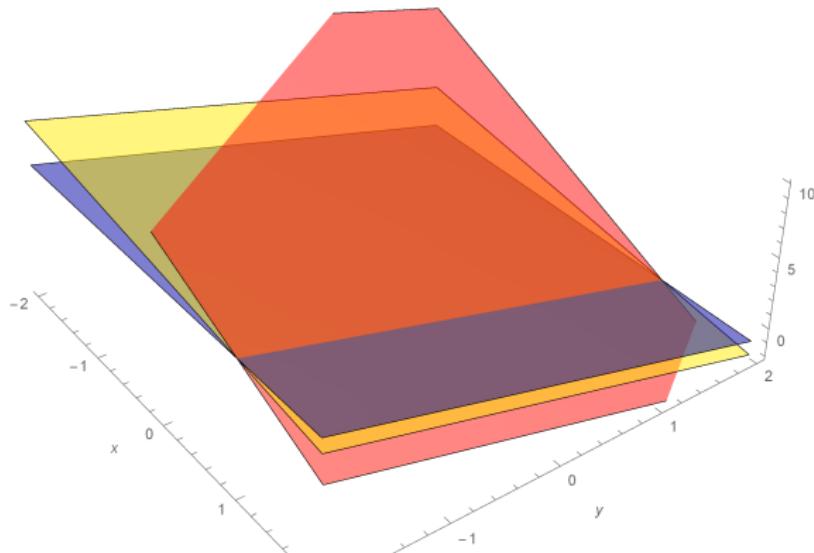
Soustavy lineárních rovnic 2

$$\begin{aligned}3x + 2y + z &= 6, \\2y + z &= 3, \\z &= 1,\end{aligned}\tag{2}$$



Soustavy lineárních rovnic 3

$$\begin{aligned}3x + 2y + z &= 6, \\2y + z &= 3, \\3x + 6y + 3z &= 12,\end{aligned}\tag{3}$$



Soustavy lineárních rovnic 4

$$\begin{aligned}3x + 2y + z &= 6, \\6x + 4y + 2z &= 12, \\9x + 6y + 3z &= 18.\end{aligned}$$

Počet řešení?

Definice SLR

Definice

Nechť n a m jsou přirozená čísla a pro všechna $i \in \{1, \dots, m\}$ a $j \in \{1, \dots, n\}$ platí, že $a_{ij} \in \mathbb{R}$ a $b_i \in \mathbb{R}$. Systém rovnic

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \vdots &= \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n &= b_m \end{aligned} \tag{4}$$

nazýváme **soustavou m lineárních rovnic o n neznámých** $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$. Číslu a_{ij} říkáme **jtvý koeficient ité rovnice**.

Množinu všech uspořádaných ntic $(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, pro které po dosazení do (4) je splněno všech m rovnic, nazýváme **množinou řešení soustavy** a značíme ji S .

Platí-li $b_1 = b_2 = \cdots = b_m = 0$, říkáme, že soustava (4) je **homogenní**. Není-li soustava homogenní, je **nehomogenní**.

Množina řešení

Pozorování

Následující pozorování se týkají soustavy rovnic (4), z definice 2 je přebráno i značení.

- ① Číslo a_{ij} je číslo, kterým se násobí proměnná x_j v ité rovnici.
- ② Množina řešení soustavy je rovna průniku množin řešení jednotlivých rovnic.
- ③ Homogenní soustava má vždy alespoň jedno řešení $(0, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$.
- ④ $(0, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$ není nikdy řešení nehomogenní soustavy rovnic.
- ⑤ Je-li $(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ řešení homogenní soustavy, pak pro libovolné $\alpha \in \mathbb{R}$ je $(\alpha x_1, \alpha x_2, \dots, \alpha x_n) \in \mathbb{R}^n$ také řešení (přepsat!).
- ⑥ Má-li homogenní soustava i jiné řešení než $(0, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$, pak má nekonečně mnoho řešení.

Úpravy SLR

- (U1) Prohození dvou rovnic.
- (U2) Vynásobení jedné rovnice nenulovým číslem.
- (U3) Přičtení libovolného násobku jedné rovnice k jiné rovnici.

Příklad

$$\begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 3x + 6y + 4z = 13 \\ 4y + 2z = 6 \end{array} \xrightarrow[r2-r1]{U3} \begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 4y + 3z = 7 \\ 4y + 2z = 6 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 4y + 3z = 7 \\ 4y + 2z = 6 \end{array} \xrightarrow[r2-r3]{U3} \begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 4y + 2z = 6 \\ 4y + 2z = 6 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ z = 1 \\ 4y + 2z = 6 \end{array} \xrightarrow[r2 \leftrightarrow r3]{U1} \begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 4y + 2z = 6 \\ z = 1 \end{array} \xrightarrow[\frac{1}{2} \cdot r2]{U2}$$

$$\begin{array}{l} 3x + 2y + z = 6 \\ 2y + z = 3 \\ z = 1. \end{array}$$

Hlavní body

1 Lineární rovnice

2 Matice

3 Gaussova eliminační metoda (GEM)

4 Tělesa

Zjednodušení zápisu

$$3x + 2y + z = 6$$

$$3x + 6y + 4z = 13 \quad \text{budeme zapisovat jako}$$

$$4y + 2z = 6$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 3 & 2 & 1 & 6 \\ 3 & 6 & 4 & 13 \\ 0 & 4 & 2 & 6 \end{array} \right). \quad (5)$$

Pokud není řečeno jinak, sloupce odpovídají pořadí proměnných podle abecedy či indexu.

Matice

Definice

Nechť $m, n \in \mathbb{N}$. Uspořádaný soubor mn čísel zapsaný do tabulky o m řádcích a n sloupcích nazýváme **matice** typu $m \times n$. Matice obvykle značíme takto:

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

kde a_{ij} jsou **prvky** matice (někdy je značíme taky jako \mathbb{A}_{ij} a nazýváme je **ijté prvky**). Číslu i říkáme **řádkový** a číslu j **sloupcový** index.

Množinu všech matic typu $m \times n$ (s reálnými prvky) značíme $\mathbb{R}^{m,n}$.

Jako $\mathbb{A}_{\cdot j} \in \mathbb{R}^{m,1}$ značíme **jty sloupec**, podobně $\mathbb{A}_{i:} \in \mathbb{R}^{1,n}$ značí **itý řádek** matice \mathbb{A} .

Operace s maticemi

- součet, rozdíl, násobení číslem – po složkách
- transpozice \mathbb{A}^T
- zachování rozměrů

Pozorování:

- komutativita, asociativita
- distributivita
- n -tý násobek
- „ $a + x = b$ “

Násobení matic

Definice

Buděte $m, n, p \in \mathbb{N}$, $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ matice s prvky a_{ij} a $\mathbb{B} \in \mathbb{R}^{n,p}$ matice s prvky b_{ij} . Součinem matic \mathbb{A} a \mathbb{B} je matice $\mathbb{D} \in \mathbb{R}^{m,p}$ s prvky d_{ij} , pro kterou platí

$$d_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}, \quad (6)$$

značíme $\mathbb{D} = \mathbb{A}\mathbb{B}$.

Vlastnosti násobení

- na velikosti záleží
- na pořadí taky
- příklady...

Věta

Nechť $m, n, s, t \in \mathbb{N}$. Pro libovolné matice $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$, $\mathbb{B} \in \mathbb{R}^{n,s}$ a $\mathbb{D} \in \mathbb{R}^{s,t}$ platí

$$\mathbb{A}(\mathbb{B}\mathbb{D}) = (\mathbb{A}\mathbb{B})\mathbb{D}.$$

(Důkaz...)

- distributivita
- asociativita násobení s číslem
- transpozice součinu

Maticový zápis SLR 1

Definice

Nechť $m, n \in \mathbb{N}$. Prvky $\mathbb{R}^{m,1}$ budeme nazývat mprvkové **vektory** a namísto $\mathbb{R}^{m,1}$ budeme často psát pouze \mathbb{R}^m . Vektor z \mathbb{R}^m , jehož všechny prvky jsou nuly, budeme nazývat **nulový vektor** a značit θ . Matici z $\mathbb{R}^{m,n}$, jejíž všechny prvky jsou nuly, budeme nazývat **nulovou maticí** a značit Θ .

Poznámka: řádky vs. sloupce...

Maticový zápis SLR 2

Definice (Maticový zápis soustavy lineárních rovnic)

Nechť $m, n \in \mathbb{N}$, $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$, $\mathbb{b} \in \mathbb{R}^m$. Rovnici

$$\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbb{b} \quad (7)$$

nazýváme **soustavou m lineárních rovnic pro n neznámých** x_1, x_2, \dots, x_n .

Vektor $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{n,1}$, kde $\mathbf{x}^T = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n)$ nazýváme **vektorem neznámých** a vektor $\mathbb{b} \in \mathbb{R}^{m,1}$, kde $\mathbb{b}^T = (b_1 \ b_2 \ \dots \ b_m)$ vektorem **pravých stran**.

Matici \mathbb{A} nazýváme **maticí soustavy** a matici

$$(\mathbb{A} \mid \mathbb{b}) = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right)$$

rozšířenou maticí soustavy. Je-li $\mathbb{b} = \theta \in \mathbb{R}^m$, mluvíme o **homogenní soustavě**.

Soustava $\mathbb{A}\mathbf{x} = \theta$ je **přidruženou homogenní soustavou lineárních rovnic** k soustavě $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbb{b}$.

Množinu všech řešení značíme S (pro nehomogenní) nebo S_0 (pro homogenní).

Struktura řešení SLR 1

Věta

Uvažujme soustavu rovnic $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$. Platí následující:

- ① Je-li $\mathbf{x} \in S_0$ a $\alpha \in \mathbb{R}$, je také $\alpha\mathbf{x} \in S_0$.
- ② Je-li $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in S_0$, je také $\mathbf{x} + \mathbf{y} \in S_0$.
- ③ Je-li $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in S$, je $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in S_0$.
- ④ Bud' $\mathbf{x} \in S$, potom pro každý vektor $\mathbf{y} \in S$ existuje nějaký vektor $\mathbf{z} \in S_0$ tak, že $\mathbf{y} = \mathbf{x} + \mathbf{z}$.
- ⑤ Bud' $\mathbf{x} \in S$, potom pro každý vektor $\mathbf{z} \in S_0$ platí, že $\mathbf{x} + \mathbf{z} \in S$.

(Důkaz...)

Kompaktní značení množinových operací

Definice

Buděte A a B libovolné podmnožiny nějaké množiny M , pro jejíž prvky je definováno sčítání $+ : M \times M \rightarrow M$ a násobení $\cdot : \mathbb{R} \times M \rightarrow M$ číslem z \mathbb{R} .

Součet množin A a B definujeme následovně:

$$A + B := \{a + b \mid a \in A, b \in B\}.$$

Je-li $A = \{a\}$ jednoprvková, píšeme $a + B$ namísto $\{a\} + B$.

Podobně **součin reálného čísla** $\alpha \in \mathbb{R}$ a množiny A definujeme jako

$$\alpha A := \{\alpha a \mid a \in A\}.$$

- příklady...

Struktura řešení SLR 2

Věta

Nechť \tilde{x} je nějaké řešení soustavy $\mathbb{A}x = b$, potom pro tuto soustavu platí, že

$$S = \tilde{x} + S_0.$$

(Důkaz...)

Hlavní body

- 1 Lineární rovnice
- 2 Matice
- 3 Gaussova eliminační metoda (GEM)
- 4 Tělesa

Cíle GEM

Naše prozatimní cíle:

- Poznat, zda má soustava alespoň jedno řešení nebo nemá řešení žádné.
- Poznat, jestli má daná soustava právě jedno řešení nebo jich má nekonečně mnoho.
- V případě, že má soustava právě jedno řešení, toto řešení nalézt.
- V případě, že má soustava více než jedno řešení, nalézt jich nekonečně mnoho.

Jak poznat soustavy s jedním řešením

-

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 3 & 2 & 1 & 6 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \quad (8)$$

-

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 3 & 0 & 1 & 8 \end{array} \right) \quad (9)$$

- proč snadno řešitelné?
- převedení (řádky/sloupce)

Horní trojúhelníkové matice

Pozorování

Nechť pro matici soustavy $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ platí následující:

- ① $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{n,n}$,
- ② $\mathbb{A}_{ii} \neq 0$ pro všechny $i \in \{1, 2, \dots, n\}$,
- ③ je-li $i > j$ je $\mathbb{A}_{ij} = 0$,

potom má soustava právě jedno řešení.

Maticím splňující body (i) a (iii) se říká **horní trojúhelníkové**.

Jak poznat soustavy bez řešení

-

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 3 & 1 & 0 & 8 \\ 0 & -1 & 2 & 2 \\ 3 & 1 & 1 & 10 \\ 6 & 1 & 3 & 21 \end{array} \right)$$

-

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 3 & 1 & 0 & 8 \\ 0 & -1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

(10)

- proč bez řešení?
- v jakém tvaru lze snadno rozpoznat?

Soustavy s nekonečně mnoha řešeními

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 3 & 1 & 0 & 2 & 0 & 7 \\ 0 & -1 & 2 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right). \quad (11)$$

- speciální volby proměnných → více různých řešení
- nalezneme nekonečně mnoho řešení
- alternativně: **parametrizace**
- chybí teorie, nevíme, jestli máme všechna řešení!!!

Poznámka – co s nulovými sloupcí?

Horní stupňovitý tvar matice SLR

Pro přehlednější zápis si zavedeme následující značení:

Je-li $n \in \mathbb{N}$ potom definujeme $\hat{n} = \{1, 2, \dots, n\}$.

Definice

O matici $\mathbb{D} \in \mathbb{R}^{m,n}$ řekneme, že je v **horním stupňovitém tvaru**, jestliže všechny řádky jsou nulové, nebo existuje $k \in \hat{m}$ tak, že řádky 1 až k matice \mathbb{D} jsou nenulové a řádky $k+1$ až m jsou nulové a jestliže platí následující:

Označme pro každé $i \in \hat{k}$ index nejlevějšího nenulového prvku v i ém řádku jako j_i , tj.

$$j_i = \min\{\ell \in \hat{n} \mid \mathbb{D}_{i\ell} \neq 0\}.$$

Potom platí $1 \leq j_1 < j_2 < \dots < j_k$.

Je-li matice v horním stupňovitém tvaru, potom sloupcům s indexy j_1, j_2, \dots, j_k říkáme **hlavní sloupce**, ostatním říkáme **vedlejší sloupce**.

O soustavě $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ řekneme, že je v horním stupňovitém tvaru, pokud matice této soustavy $(\mathbb{A} \mid \mathbf{b})$ je v horním stupňovitém tvaru.

Horní stupňovitý tvar matice SLR - schema

Schéma obecné matice \mathbb{D} v horním stupňovitém tvaru:

$$\begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & \underbrace{\mathbb{D}_{1j_1}}_{\neq 0} & \cdots & * & * & \cdots & * & * & \cdots & * & * & \cdots & * \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & \underbrace{\mathbb{D}_{2j_2}}_{\neq 0} & \cdots & * & * & \cdots & * & * & \cdots & * \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & \underbrace{\mathbb{D}_{3j_3}}_{\neq 0} & \cdots & * & * & \cdots & * \\ \vdots & & \vdots & & & \vdots & & & \vdots & & \ddots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & \underbrace{\mathbb{D}_{kj_k}}_{\neq 0} & \cdots & * \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & & & \vdots & & & \vdots & & \ddots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

Počet řešení SLRvHST

Věta

Mějme soustavu lineárních rovnic $\mathbb{A}\mathbf{x} = \mathbb{b}$, kde $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$. Je-li tato soustava v horním stupňovitém tvaru, platí následující:

- ① Je-li poslední sloupec matice $(\mathbb{A} | \mathbb{b})$ hlavní, soustava nemá řešení.
- ② Je-li poslední sloupec matice $(\mathbb{A} | \mathbb{b})$ jediný vedlejší sloupec, má soustava právě jedno řešení.
- ③ Je-li poslední sloupec matice $(\mathbb{A} | \mathbb{b})$ vedlejší a existuje-li ještě jiný vedlejší sloupec, má soustava více než jedno řešení.

Jiný případ než tyto tři nastat nemůže.

(Důkaz...)

Elementární kroky GEM

Úpravy SLR (U1), (U2) a (U3) → preznačíme pro maticový zápis SLR:

- (G1) Prohození dvou řádků.
- (G2) Vynásobení jednoho řádku matice nenulovým číslem.
- (G3) Přičtení libovolného násobku jednoho řádku k jinému.
(formálně rozepsat!)

Zřejmý důsledek:

Věta

Převedeme-li rozšířenou matici jedné soustavy na rozšířenou matici jiné pomocí jedné z úprav (G1), (G2) nebo (G3), mají obě soustavy stejnou množinu řešení.

Cíl GEM: převést libovolnou matici SLR do horního stupňovitého tvaru!

GEM → „hezký“ první sloupec

Upravujeme matici $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{m,n}$ s prvky a_{ij} a **nenulovým** prvním sloupcem:

- ① Pokud není $a_{11} \neq 0$, prohodíme 1. řádek s itým řádkem, pro který je $a_{i1} \neq 0$. (úprava (G1) a využití předpokladu o nenulovosti sloupce)
- ② Pro $j = 2, 3, \dots, m$ přičteme k jtemu řádku α násobek prvního řádku (úprava (G3)), kde α splňuje rovnici

$$a_{j1} + \alpha a_{11} = 0. \quad (12)$$

Pozor na značení, zjednodušeno!

$(\mathbb{A} \text{ vs. } (\mathbb{A} \mid \mathbb{b}))$

Co „znamená“ nulový sloupec?

Proč to funguje?

Věta

Nechť $a, b \in \mathbb{R}$. Potom $x = -a + b$ je jediné reálné číslo splňující rovnici $a + x = b$.

(Důkaz. . .)

Gaussova eliminační metoda (GEM)

Algoritmus (GEM)

Cíl algoritmu: Pro matici $\mathbb{B} \in \mathbb{R}^{m,n}$, hledáme takovou posloupnost úprav (G1) a (G3), která ji převede do horního stupňovitého tvaru. Postup: Položme $\mathbb{B} = (\mathbb{A} \mid \mathbb{b})$, $k = \ell = 1$. Dokud je $k \leq n$ a $\ell \leq m$, provádíme následující:

- ① Platí-li $\mathbb{B}_{jk} = 0$ pro všechna $j = \ell, \ell + 1, \dots, m$, položte $k = k + 1$ a opakujeme krok 1.
- ② Je-li $\mathbb{B}_{\ell k} = 0$ a $\mathbb{B}_{jk} \neq 0$ pro nějaké $j \in \{\ell + 1, m\}$ prohodíme pomocí pravidla (G1) jty a ℓ ty řádek a pokračujeme do kroku 3.
- ③ Máme $\mathbb{B}_{\ell k} \neq 0$. Pomocí (G3) odečteme od všech spodnějších řádků vhodný násobek ℓ teho řádku tak, abychom vynuluvali všechny prvky ktého sloupce pod prvkem na ℓ ém řádku. Položte $k = k + 1$, $\ell = \ell + 1$ a pokračujme krokem 1.

$(\ell \rightarrow \text{řádky}, k \rightarrow \text{sloupce})$

Poznámky a příklad

- „bloková“ či „škrtací“ představa
- neexistuje jediný nejlepší postup
- možné zjednodušující mezikroky
- volné pořadí úprav, zvolených řádků, . . .
- je třeba zkušenost a myslet dopředu!
- „máme rádi jedničky a nuly“

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 6 & 0 & 0 & 1 & 1 & 6 \\ 2 & 8 & 1 & 0 & 0 & -5 \\ 3 & 6 & 3 & 9 & 0 & -9 \end{array} \right)$$

Hlavní body

1 Lineární rovnice

2 Matice

3 Gaussova eliminační metoda (GEM)

4 Tělesa

Co jsme potřebovali? (1 ze 2)

Abychom dokázali vše, co jsme doposud dokázali, nepotřebovali jsme toho o reálných číslech a jejich násobení vědět mnoho.

- ① množina reálných čísel je vůči násobení uzavřená, neboli $\forall a, b \in \mathbb{R} : ab \in \mathbb{R}$,
- ② násobení je asociativní, neboli $\forall a, b, c \in \mathbb{R} : a(bc) = (ab)c$,
- ③ existuje reálné číslo 1 tak, že $\forall a \in \mathbb{R} : 1a = a1 = a$,
- ④ každé nenulové číslo má inverzi, neboli $\forall a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}, \exists a^{-1} \in \mathbb{R} : aa^{-1} = a^{-1}a = 1$.

Co jsme potřebovali? (2 ze 2)

Pro sčítání jsme potřebovali totéž:

- ① množina reálných čísel je vůči sčítání uzavřená, neboli $\forall a, b \in \mathbb{R} : a + b \in \mathbb{R}$,
- ② sčítání je asociativní, neboli $\forall a, b, c \in \mathbb{R} : a + (b + c) = (a + b) + c$,
- ③ existuje reálné číslo 0 tak, že $\forall a \in \mathbb{R} : 0 + a = a + 0 = a$,
- ④ každé číslo má opačný prvek, neboli $\forall a \in \mathbb{R}, \exists (-a) \in \mathbb{R} :$
 $a + (-a) = (-a) + a = 0$.

K tomu všemu jsme ještě potřebovali distributivní zákon (vytýkání ze závorky resp. roznásobení závorky):

$$\forall a, b, c \in \mathbb{R} : a(b + c) = ab + ac \wedge (b + c)a = ba + ca.$$

Nutně jsme nepotřebovali komutativitu násobení ani sčítání, ale dost nám při počítání usnadňovaly život.

Kde jinde to ještě máme?

- Všechny tyto vlastnosti máme ale i v množině \mathbb{Q} a \mathbb{C} (s klasickým sčítáním a násobením)!
- Jak jsme na tom v \mathbb{Z} a \mathbb{N} ?
- Určete počet řešení násl. soustavy v množinách $\mathbb{Z}, \mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C}$:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 4 & 6 & 0 \\ 3 & 6 & 11 & 1 \end{array} \right).$$

Modulární aritmetika

- Značení pro **zbytek po dělení** přirozeným číslem $n \geq 2$:

$$m \pmod{n}.$$

- $\mathbb{Z}_n = \{0, 1, \dots, n - 1\}$

- **sčítání modulo n**

$$m +_n q := (m + q) \pmod{n}$$

- **násobení modulo n :**

$$m \cdot_n q := (m \cdot q) \pmod{n}$$

Splňuje $(\mathbb{Z}, +_n, \cdot_n)$ nebo alespoň $(\mathbb{Z}_n, +_n, \cdot_n)$ vše potřebné pro řešení soustav lineárních rovnic?

Množina \mathbb{Z}_p

Lemma

Sčítání a násobení celých čísel modulo n jsou asociativní a komutativní binární operace a platí pro ně distributivní zákon.

- Role „neutrálních“ prvků pro sčítání a násobení stále hrají 0 resp. 1.
- Opačné prvky $-m$ existují pro každé $m \in \mathbb{Z}_n$.
- Inverzní prvky m^{-1} existují pro nenulová m , jenom když je m nesoudělné s n .
- Chceme-li, aby nám vše fungovalo v $(\mathbb{Z}_n, +_n, \cdot_n)$ jako v $(\mathbb{R}, +, \cdot)$, musí být n prvočíslo (obvykle znač. p).

Grupa

Nebudeme již konstruovat další množiny, půjdeme na to z druhé strany: zajímá nás, jaké vlastnosti musí mít množina a dvě binární operace, aby se v nich daly řešit soustavy lin. rovnic tak, jak jsme si ukázali pro $(\mathbb{R}, +, \cdot)$.

Pro ilustraci začněme jednodušší otázkou: Pro jaké množiny a jaké binární operace má řešení lin. rovnice jedné neznámé?

Definice

Nechť M je neprázdná množina a $\circ : M \times M \rightarrow M$ binární operace. Platí-li

- ① $\forall a, b, c \in M : a \circ (b \circ c) = (a \circ b) \circ c$ (asociativní zákon),
- ② existuje $e \in M$ tak, že $\forall a \in M : a \circ e = e \circ a = a$ (existence **neutrálního prvku**),
- ③ $\forall a \in M, \exists a^{-1} \in M : a \circ a^{-1} = a^{-1} \circ a = e$ (existence **inverzních prvků**),

říkáme že uspořádaná dvojice $G = (M, \circ)$ je **grupa**.

Je-li navíc \circ komutativní, tj. $\forall a, b \in M : a \circ b = b \circ a$, mluvíme o **Abelovské grupě**.

Grupa a lineární rovnice

Grupu můžeme chápat, jako nejjednodušší strukturu, kde umíme zformulovat lin. rovnici jedné neznámé a navíc ji umíme i jednoznačně vyřešit.

Věta

Nechť (M, \circ) je grupa a $a, b \in M$. Potom $x = a^{-1} \circ b$ je jediný prvek M splňující rovnici $a \circ x = b$.

- Následující uspořádané dvojice (množina, binární operace) tvoří grupu:
 $(\mathbb{R}, +), (\mathbb{Q}, +), (\mathbb{C}, +), (\mathbb{R} \setminus \{0\}, \cdot), (\mathbb{Q} \setminus \{0\}, \cdot), (\mathbb{C} \setminus \{0\}, \cdot), (\mathbb{Z}_n, +_n), (\mathbb{Z}_p \setminus \{0\}, \cdot_p)$,
kde $n \geq 2$ je přirozené číslo a p je prvočíslo.
- Ve všech těchto množinách má tedy rovnice $a \circ x = b$, kde \circ je příslušná binární operace, jednoznačné řešení!

Těleso

Definice

Nechť M je neprázdná množina a $+ : M \times M \rightarrow M$, $\cdot : M \times M \rightarrow M$ dvě binární operace. Platí-li, že

- ① $(M, +)$ je Abelovská grupa (neutrální prvek značíme 0 a nazýváme **nulovým prvkem**),
- ② $(M \setminus \{0\}, \cdot)$ je grupa (neutrální prvek značíme 1 a nazýváme **jednotkový prvek**),
- ③ platí levý a pravý distributivní zákon, tj.

$$\forall a, b, c \in M : a(b + c) = ab + ac \wedge (b + c)a = ba + ca,$$

nazýváme uspořádanou trojici $T = (M, +, \cdot)$ **tělesem**.

Je-li navíc $(M \setminus \{0\}, \cdot)$ Abelovská grupa, je T **komutativní těleso**.

Těleso a soustavy lineárních rovnic

Těleso můžeme podobně jako grupu chápat jako nejjednodušší strukturu, kde umíme zformulovat a pomocí GEM „vyřešit“ soustavy lineárních rovnic.

Budeme také používat značení $T^{m,n}$ pro matice s prvky z tělesa T . Jejich násobení prvkem z tělesa T , jejich sčítání a (maticové) násobení zavádíme úplně stejně jako v \mathbb{R} .

V celém kurzu BI-LIN budeme pracovat **pouze s komutativními tělesy**.